

II 2G Ex db eb h IIB T5 Gb
II 2D Ex h tb IIIC T100°C Db


Стандартное оснащение:

- Напряжение 230 V AC
- Клеммное присоединение
- 2 выключатели момента
- 2 выключатели положения
- 2 добавочные выключатели положения⁶⁾
- Нагревательное сопротивление
- Термический выключатель нагревательного сопротивления
- Механическое присоединение фланцевое по ISO 5211
- Управление вручную
- Жесткие упоры
- Степень защиты IP66 / IP 67

Таблица спецификации SP 2-Ex**Марка исполнения**

				292.	x	-	x	x	x	x	x	
Изготовление для среды	Климатическое исполнение	Степень защиты	Электронный регулятор положения - N	Схема подключения								
умеренной (У)	-25 °C + +55 °C	IP 66/IP 67	без регулятора	Следующая таб.	1							
холодной (Хл)	-50 °C + +40 °C		без регулятора	Следующая таб.	3							
тропический сухий и сухий	-25 °C + +55 °C		без регулятора	Следующая таб.	6							
холодной (Хл)	-60 °C + +40 °C		без регулятора	Следующая таб.	8							
умеренной (У)	-25 °C + +55 °C	IP 66/IP 67	обратная связь через сопротивление ¹⁶⁾	Z249+Z21; Z519c+Z21 Z521c+Z21	B							
			обратная связь токовая ¹⁷⁾	Z254a+Z21; Z520c+Z21 Z522c+Z21	D							
холодной (Хл)	-50 °C + +40 °C		обратная связь через сопротивление ¹⁶⁾	Z249+Z21; Z519c+Z21 Z521c+Z21	K							
			обратная связь токовая ¹⁷⁾	Z254a+Z21; Z520c+Z21 Z522c+Z21	M							
Электрическое присоединение	Напряжение питания		Схема подключения⁶⁾									
На клеммную колодку	230 V AC		Z492 ⁵⁵⁾		0							
	3x400 V AC ⁶⁾		Z493 ⁵⁵⁾		9							
	24 V AC		Z524a		3							
	24 V DC		Z525a		A							
Макс. нагрузочный³³⁾ момент	Выключающий момент	Время полного³⁴⁾ закрытия	Электродвигатель									
63 Nm	72 Nm	5 s/90° ⁶⁾	60 W	230V AC	24 V AC/DC	3x400 V AC						
		10 s/90° ⁶⁾										
125 Nm	145 Nm	20 s/90°										
		40 s/90°		20 W	65 W	90 W						
		80 s/90°			-	-						
Рабочий угол												
С жесткими упорами			60°									
			90°									
			120°									
			160°									
Без упоров			60°									
			90°									
			120°									
			160°									
			360°									
			> 0° ≤ 360° ^{6) 41)}									

Продолжение
на дальнейшей странице

Марка исполнения

292. x - x x x x x

Датчик положения ⁵⁵⁾		Включение	Выход	Схема подключения	
Без датчика		-	-		A
Резистивный	Простой	-	1 x 100 Ω 1 x 2 000 Ω	Z22	B F
	Двойной ⁶⁾	-	2 x 100 Ω 2 x 2 000 Ω	Z32	K P
		2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z10b Z257d Z269b Z260c	S T V Y U W Z
С токовым сигналом	Электронный с R/I преобразователем	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z10b Z257d Z269b Z260c
			3-проводник ⁶⁾		
		С источником ⁵⁹⁾	2-проводник	4 - 20 mA 0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	I J
			3-проводник ⁶⁾		
	Емкостный CPT	Без источника	2-проводник ⁶⁾	4 - 20 mA	Z10b
		С источником ⁵⁹⁾			Z269b
		С источником ⁵¹⁾	2-проводник		Z254a, Z520c, Z522c

Механическое присоединение		Форма прис. детали	Эскиз	
	ISO	Размер		
Фланец ISO 5211	D-17	17x17	P-1310	A
	L-17			B
	D-14	14x14		E
	L-14			F
	H-14	14x22		G
	V-22	Ø22		H
	H-13	13x19		N
	H-11	11x18		P
	H-8	8x13		V
	F07	H-17		C
		V-28		D
Стойка, выходной вал, шпонка		Ø25	P-1311 P-0210	J
Стойка + рычаг		-		K
Стойка + рычаг + тяга TV 360		-		L

Примечания:

- 6) Относиться к исполнению без регулятора
- 16) Обратная связь в регулятор осуществляется датчиком сопротивления(без задания кода при подборке датчика).
- 17) Обратная связь в регулятор осуществляется емкостным датчиком (при подборке датчика указывается код J).
- 33) Указанным моментом возможно загружать электропривода в режиме S2-10 min, или S4-25%, 6-90 циклов/час.
При регулирующей эксплуатации в режиме S4-25%, 90 - 1200 циклов/час нагрузочный момент равный 0.8 максимального нагружающего момента.
- 34) Отклонение времени переставления для DC электродвигателей от - 50% по +30% в зависимости от нагрузки. Для другого напряжения $\pm 10\%$.
- 41) Относиться только для исполнения без датчика.
- 51) Только для исполнения с регулятором с токовой обратной связью. В этом исполнении выходной сигнал гальванически не изолированный от входного сигнала.
- 55) Соединение пимитированное 21 клеммами клеммной колодки электропривода. Поэтому выборку датчика для версии 230 VAC и 3x400 VAC надо консультировать с заводом-производителем. Некоторые клеммы выключателей не будут выведены на клеммную колодку.
- 59) Датчик положения с источником для питающего напряжения 24 VAC/DC, только по договору с заводом-производителем.

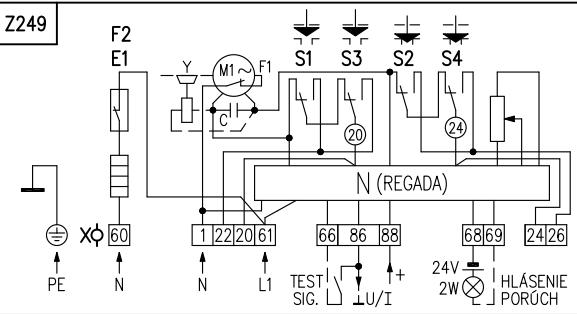
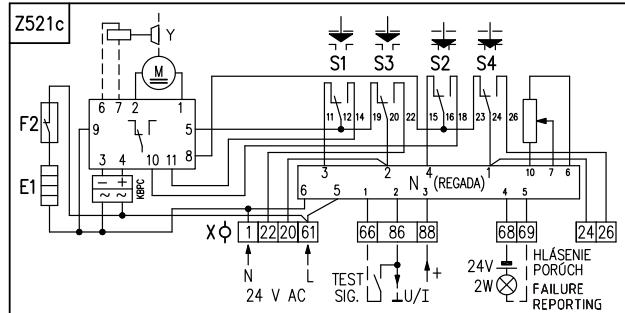
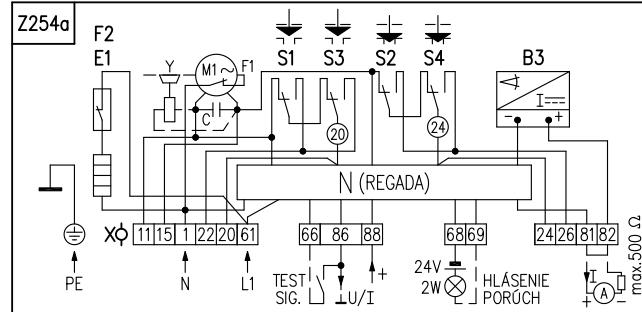
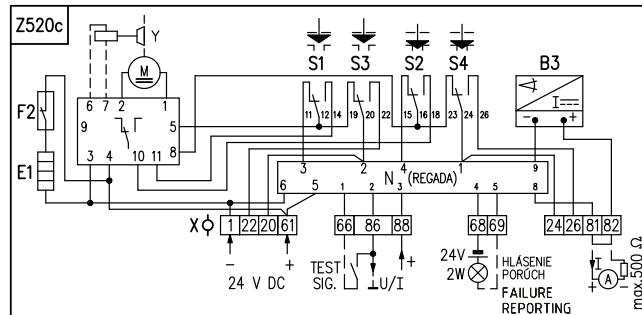
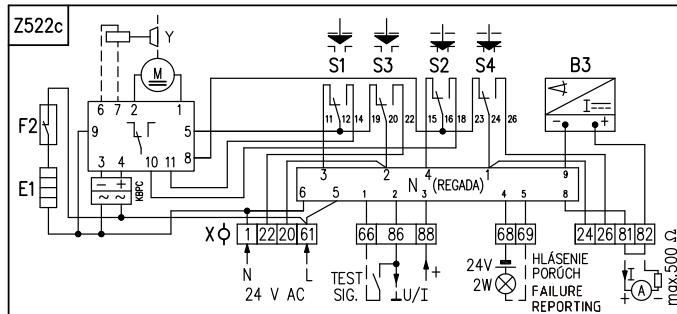
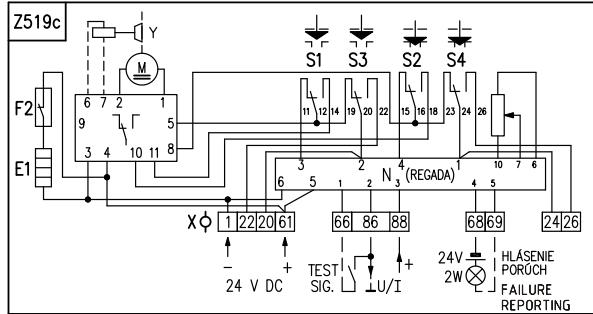
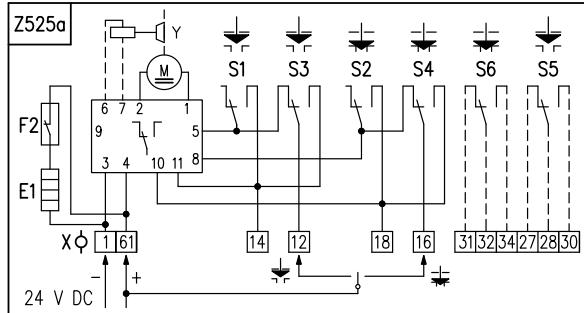
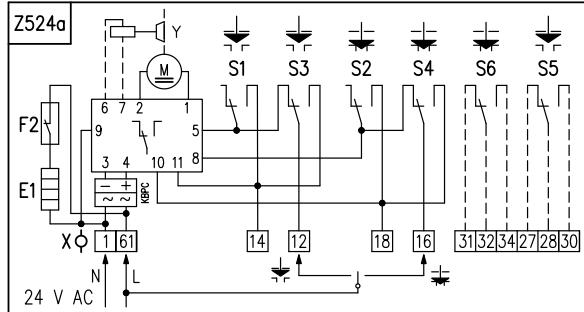
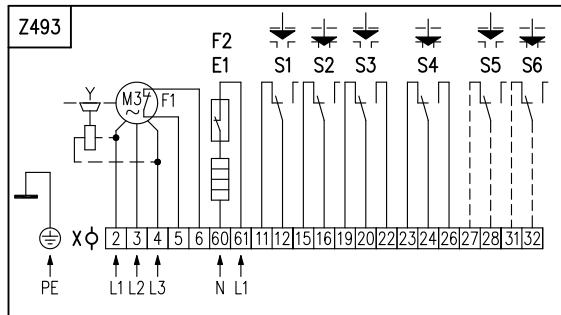
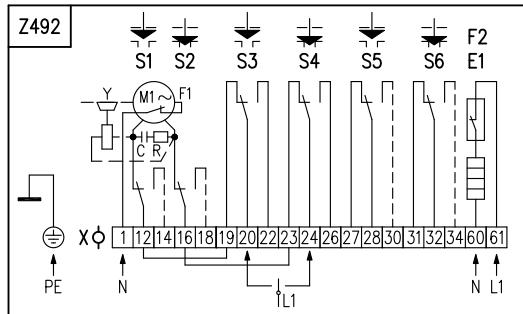
Схемы подключения SP 2-Ex

Посматрите страницу 18 и 19

Электрическое присоединение:

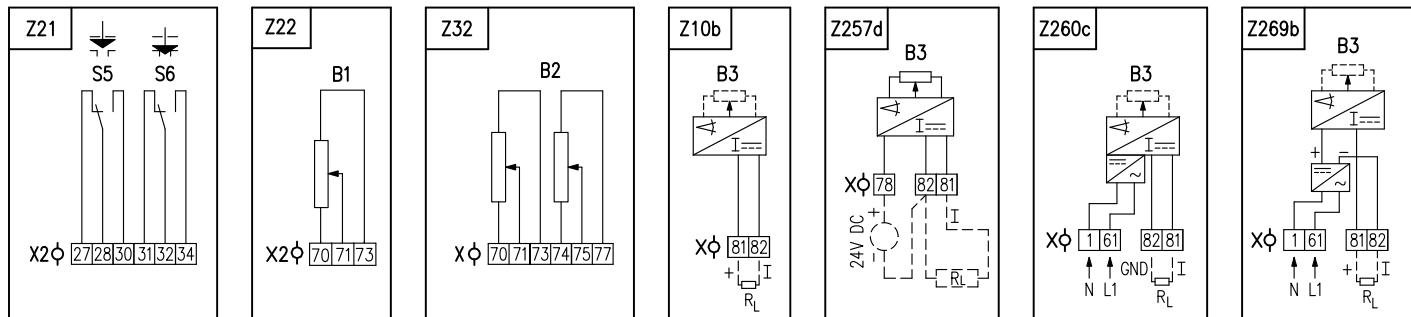
На клеммную колодку с 21 клеммами и сечением присоединительного провода макс. $2,5 \text{ mm}^2$, через 2 кабельные вводы для диаметра кабеля от 9 до 13 mm.

Схемы подключения SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex



Примечание:

1. В случае, если выходной сигнал емкостного датчика (схема включения Z254a, Z520c, Z522c) не используется, необходимо клеммы 81 и 82 соединить соединительным зажимом. При использовании выходного токового сигнала из преобразователя соединительный зажим устраниТЬ. Выходной сигнал гальванически не изолированный от входного сигнала.
2. У электроприводов в исполнении с питающим напряжением 24 VAC не надо включить заземленный провод PE.
3. Другие включения электроприводов как указаны в каталоге, возможны по договору с заводом-изготовителем.
4. Подключение SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex лимитировано 21-проводниковым вводом (число клемм 21).

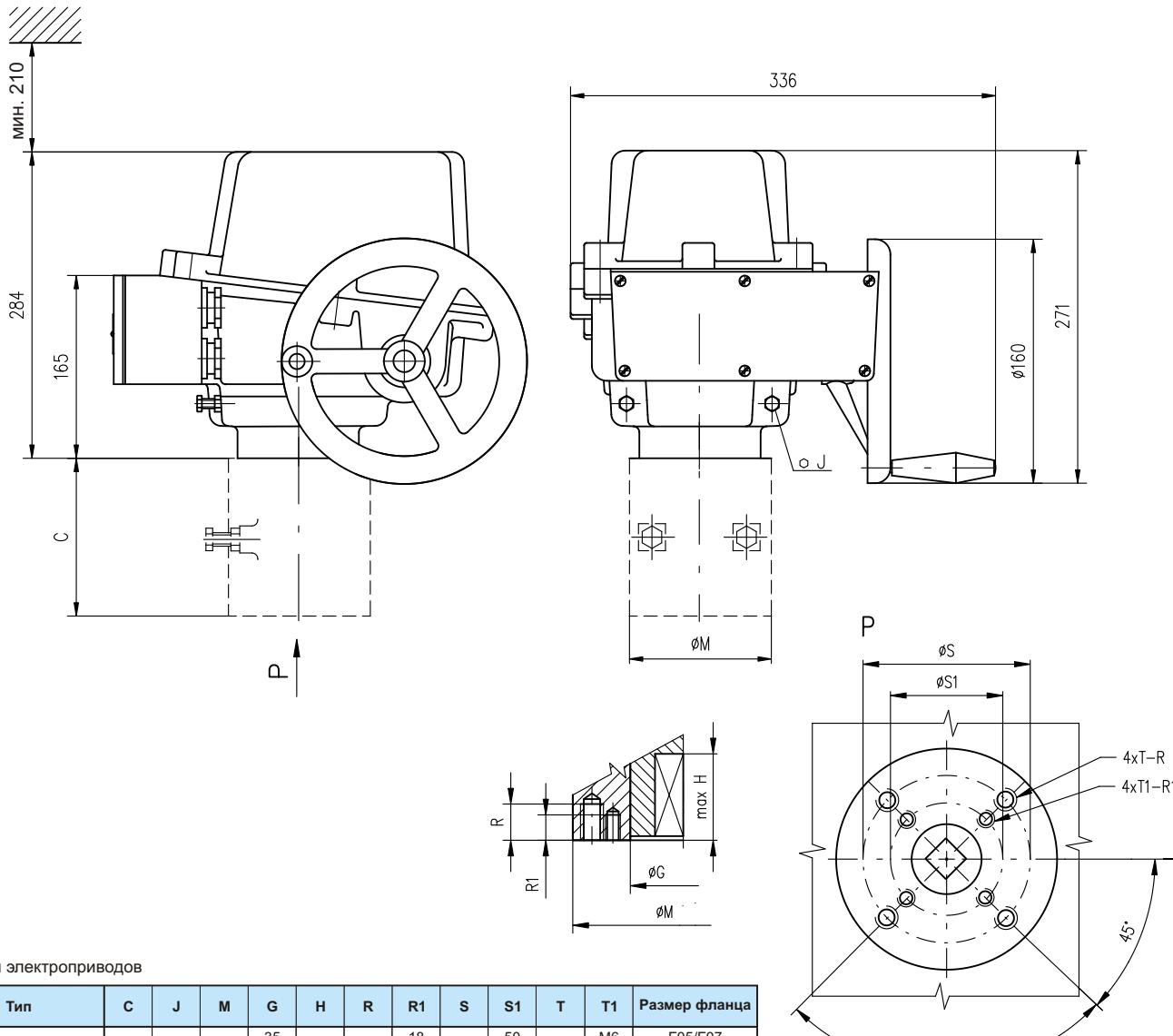


Символическое обозначение:

- Z10b схема включения электронного и емкостного датчика положения 2-проводникового без источника
- Z21 схема включения добавочных выключателей положения для электропривода с регулятором
- Z22 схема включения резистивного датчика простого
- Z32 схема включения резистивного датчика, двойного
- Z249 схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 230 V AC
- Z254a схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 230 V AC
- Z257d схема включения с электронным датчиком положения токовым - 3-проводниковый без источника
- Z260c схема включения с электронным датчиком положения токовым - 3-проводниковый с источником
- Z269b схема включения электронного датчика положения, или емкостного датчика - 2-проводникового с источником
- Z492 схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 230 V AC
- Z493 схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 3x400 V AC
- Z519c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 24V DC
- Z520c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 24 V DC
- Z521c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с обратной связью через сопротивление с питающим напряжением 24 V AC
- Z522c схема включения электропривода SP ..-Ex с регулятором с токовой обратной связью с питающим напряжением 24 V AC
- Z524a схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 24 V AC
- Z525a схема включения электропривода SP ..-Ex с питающим напряжением 24 V DC

- B1 датчик резистивный, простой
- B2 датчик резистивный, двойной
- B3 электронный датчик положения или емкостный датчик положения СРТ
- C конденсатор
- E1 нагревательное сопротивление
- F1 тепловая защита
- F2 термический выключатель нагревательного сопротивления
- I/U входные/выходные токовые сигналы / сигналы напряжения
- M1~ электродвигатель однофазный
- M3~ электродвигатель трехфазный
- M= электродвигатель 24 V DC
- N регулятор
- R сопротивление
- R_L нагрузочное сопротивление
- S1 выключатель момента в направлении "открыто"
- S2 выключатель момента в направлении "закрыто"
- S3 выключатель положения "открыто"
- S4 выключатель положения "закрыто"
- S5 добавочный выключатель положения "открыто"
- S6 добавочный выключатель положения "закрыто"
- X клеммная колодка

Задскизы SP 2-Ex, SP 2.3-Ex, SP 2.4-Ex



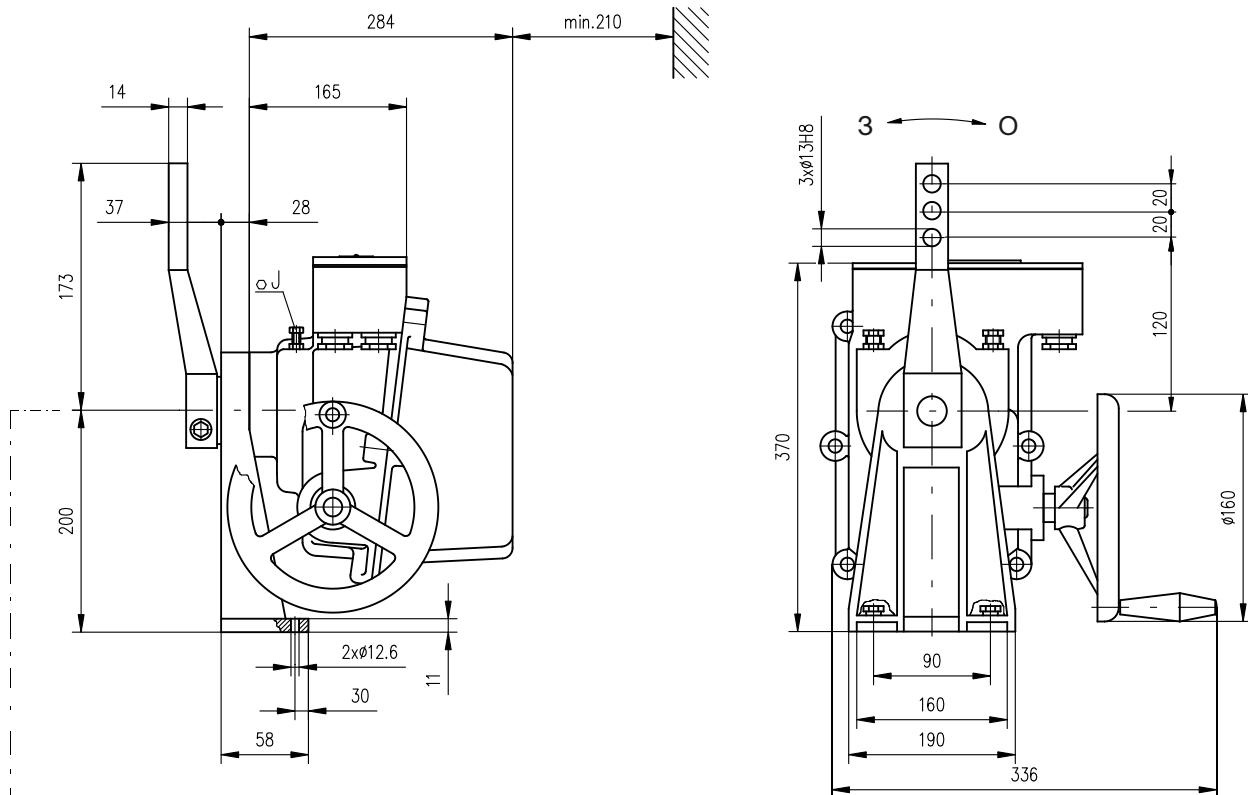
Размеры электроприводов

Тип	C	J	M	G	H	R	R1	S	S1	T	T1	Размер фланца
SP 2-Ex	-	17	90	35 45	37	18	18 -	70	50 -	M8	M6 -	F05/F07 F07
SP 2.3-Ex	112	19	125	45 55	56	20	20 -	102	70 -	M10	M8 -	F07/F10 F10
SP 2.4-Ex	127	22	150	65	71	25	25	125	102	M12	M10	F10/F12

Форма присоединительной детали

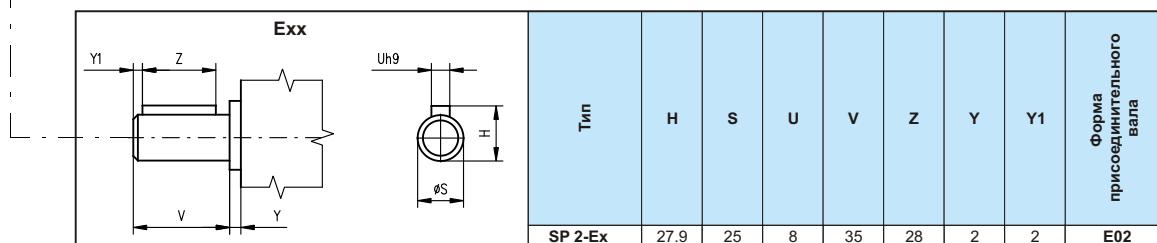
D-xx (Axx)		L-xx (Bxx)		H-xx (Cxx)		V-xx (Dxx)	
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V-xx	W
D-14	14	L-14	14	H-8	8	V-22	22.0
D-17	17	L-17	17	H-11	11	V-28	28.0
D-22	22	L-22	22	H-13	13	V-42	42.0
D-27	27	L-27	27	H-14	14	V-50	50.0
				H-16	16		24.5
				H-17	17		6.0
				H-22	22		30.9
				H-27	27		8.0
				H-19			45.1
							12.0
							53.5
							14.0

P - 1310

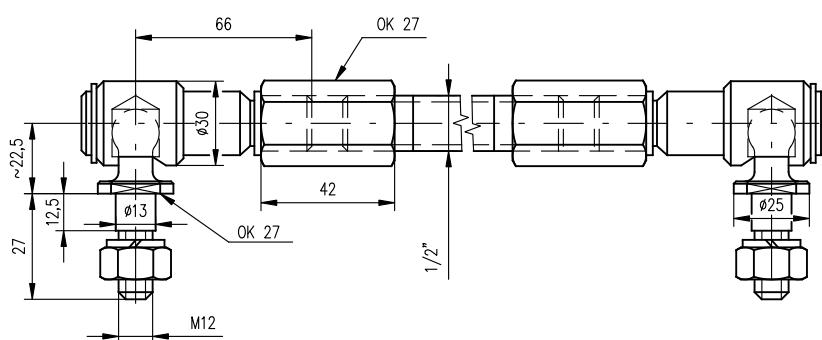


Форма присоединительного вала

P-1311



Тяга TV 360



P - 0210